



Condor



320

325 df

Fonctionnement et Manuel d'installation

Introduction

Merci d'avoir choisi notre détecteur de poissons et bienvenue aux innovations de Condor Marine!

Votre détecteur de poissons est un sonar de haute qualité conçu pour les pêcheurs amateurs et professionnels. Avec une utilisation sans problème dans des qualités d'eaux variées. Pour mieux vous familiariser avec le fonctionnement du produit et de maximiser l'utilisation, nous vous invitons à lire attentivement le manuel de l'utilisateur.

Lisez attentivement les étapes d'installation et monté correctement l'unité de transducteur sonar qui vous donnera une performance optimale de votre détecteur de poissons.

Une installation inappropriée, en particulier l'installation incorrecte du transducteur pourrai provoquer des anomalies au niveau du sonar ou il ne fonctionnera pas du tout.

Pour les éventuels problèmes que vous pourriez rencontrer lors de l'opération, s'il vous plaît passer à la section Dépannage pour référence.

ATTENTION!!!

Cet appareil fonctionne avec une alimentation de 12 V.

Il est nécessaire que l'instrument obtient une puissance de 12 V ou que le système électrique du bateau dispose d'un supprimeur de bruit électrique et d'un limiteur de tension. L'absence du limiteur de tension ou un puissance de plus de 12V pourraient causer des dommages irréparable à la machine et invalidera la garantie.

Si le système électrique du bateau ne contient aucun filtre ou limiteur de tension.

Il est fortement recommandé l'utilisation du modèle PW-92 supprimeur de bruit électrique et filtre limiteur de tension

Tous droits réservés! Sauf autorisation expresse, aucune partie de ce manuel ne peut être copié, reproduit, publié, transmis ou distribué pour n'importe quel but, sans l'autorisation écrite préalable de Condor Marine.

Condor Marine peut juger nécessaire de modifier ou de mettre fin à nos politiques, règlements et offres spéciales à tout moment. Nous nous réservons le droit de modifier ou d'améliorer nos produits et d'apporter des modifications au contenu sans obligation d'en avertir quelque personne ou organisation.

Note: Notre société se réserve le droit de mettre à jour les produits, et elle n'est pas tenue de notre société de mettre à jour les anciens produits selon la nouvelle norme.

INDEX

Comprendre le sonar	4
Détection sans-saut	4
Installation	5
Liste de pièces	5
Liste d'outils (non inclus)	5
L'installation du transducteur	6
Assemblage du transducteur	7
L'installation intra-coque	10
L'installation intra-coque permanent	12
L'installation du sonar	13
Utilisation	16
Comprendre l'affichage du détecteur de poisson	16
L'affichage en temps réel du sonar	16
L'utilisation des touches	17
Sonar	18
Sensibilité	18
Filtre anti-bruit	18
Ligne blanche	19
Sensibilité du détecteur de poisson	20
Fréquence	21
L'affichage	21
Charte de vitesse	21
Portée de la profondeur	22
Portée du zoom	23
Rétroéclairage	23
Contraste	24
Alarme	24
Alarme de poissons	24
Alarme de profondeur	25
Alarme de batterie	25
Système	26
Signal sonore	26
Unitées	26
Langue	27
Simulation	27
Keel offset	29
Overlap Data	29
Surface clutter	29
Réinitialisation du système	29
Diagnostic des anomalies	34
Spécifications et caractéristiques	35

Comprendre le sonar

Si vous êtes familier avec la façon qu'un sonar fonctionne, passez directement au segment suivant. Mais, si vous n'avez jamais possédé un sonar à détection de poissons, ce segment va vous donner la théorie de base de travail de ce sonar.

Basé sur la technologie du sonar, le sondeur peut détecter l'état sous-marin, y compris les poissons, la structure ou le fond marin. Après avoir terminé l'installation du transducteur et du sonar, connectez l'appareil au transducteur. Plus l'onde est étroite plus elle pénètre profondément, l'onde sonore se propage en formant un cône (pensez à une lampe de poche). L'onde sonore rebondi jusqu'au transducteur quand elle frappe un objet. L'objet pourrait être un poisson, une structure, un fond ou tout autre objet avec un densité différente de l'eau.

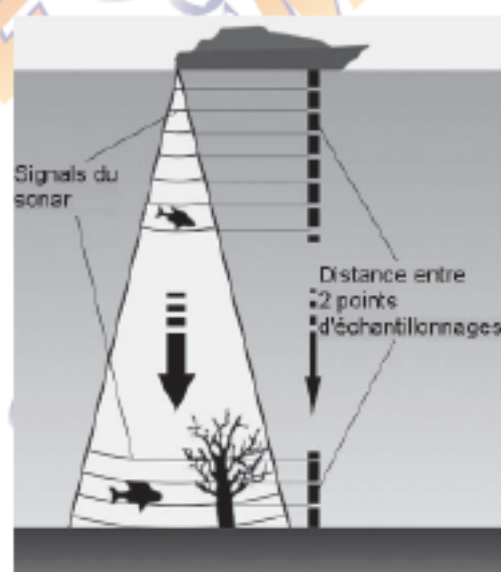
Le transducteur amplifie le signal de retour et le renvoie à l'échosondeur en mesurant le temps de réponse entre les deux. Ainsi le sondeur peut calculer la distance avec le microprocesseur interne. Ensuite, le sondeur affiche les informations à l'écran pour que vous les interprétiez.



Détection sans-saut

Adoptée une technique de haute détection, avec votre détecteur de poissons à haute précision de détection, qui permettent une "détection sans-saut".

Lorsque le sonar fonctionne, il échantillonne continuellement l'écho au même intervalle (pour votre échosondeur, il est de 0.06ms). Et les signaux continus de différents points d'échantillonnage. Plus la distance entre les deux points d'échantillonnage est grande, plus la précision de votre détecteur de poissons sera capable de détecter les objets minimaux (penser au filet de pêche, plus le trou est petit, les petits poissons ne peuvent plus fuir).



Installation

Ne pas commencer l'installation, sauf si vous avez lu attentivement le manuel d'instructions, qui contient les informations essentielles à la bonne installation de votre détecteur de poissons. Et pour tous les problèmes que vous rencontrerez lors de l'installation, s'il vous plaît contactez votre revendeur.

Liste des pièces

Avant d'installer le transducteur et le sonar, s'il vous plaît vérifiez la liste d'emballage ci-dessous et assurez-vous que tous les éléments sont présents.

- A - Le Sonar
- B - Le support
- C - Le transducteur
- D - Le pivot
- E - Le gabarit
- F - Le boulon de blocage
- G - Le boulon pivot
- H - La noix du pivot
- I - Vis 4x15mm
- J - Vis 3x20mm



Liste d'outils (non fournis):

- A- Perceuse portative
- B- Un trépan 5/32"
- C- Un tournevis Phillips et un à tête plate
- D- Un crayon à mine
- E- Scellant marine
- F- Époxy en 2-parti à réaction lente (pour installation intra-coque)

L'INSTALLATION DU TRANSDUCTEUR

L'Installation sur le vasistas

1. Sélectionnez un emplacement de montage:

Lorsque vous sélectionnez un emplacement de montage pour le capteur, ce qui suit doit être considéré à l'avance. Le sonar de transmission / réception peut être affectée gravement dans l'eau turbulente, donc s'il vous plaît ne pas monter le transducteur derrière des virures, des rangées de rivet, la rentrée d'eau, le port de décharge d'eau, la zone immédiate de l'hélice (s). Ces zones peuvent créer des turbulences lorsque le bateau se déplace à une vitesse élevée. Ne montez pas la sonde dans des endroits où il peut être sévèrement secoué lorsque le moteur du bateau est allumé ou arrêté. Après l'installation est terminée, assurez-vous que le transducteur est pointé vers le bas en ligne droite à la surface de l'eau.

2. Marquez l'emplacement et percez les trous de montage.

- Assurez-vous que le bateau est de niveau et n'est pas incliné par le bord.
- Maintenez le gabarit contre le vasistas, marquer deux trous de montage dans les fentes. Le centre de deux trous doit être parallèle à la surface de l'eau. Assurez-vous que la distance entre le fond de matrice et le bord inférieur du vasistas est d'environ 0 à 5 mm. (figure 1)

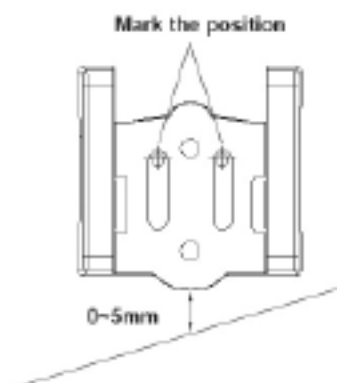


Figure-1

- Utilisez un trépan 5/32 " pour percer deux trous d'environ 1" (25mm) de profondeur à l'emplacement marqué. Veillez à ne pas percer plus profond que 1".

3. Assembler le transducteur

a) Écarter légèrement le pivot et faite correspondre le transducteur au pivot. La surface dentelé rend sa séparation difficile. **Note:** Quand le transducteur et le pivot se correspondent, s'il vous plaît soyez prudent de ne pas les assembler en sens inverse. (Voir la figure 2) a) Bien installé b) Mal installé

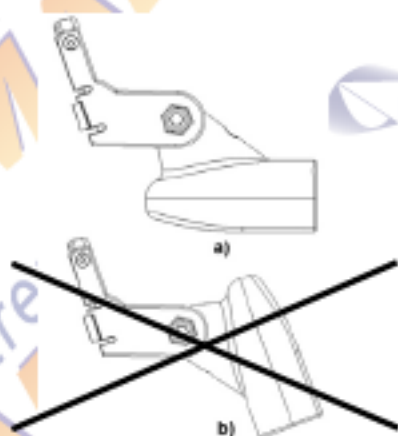
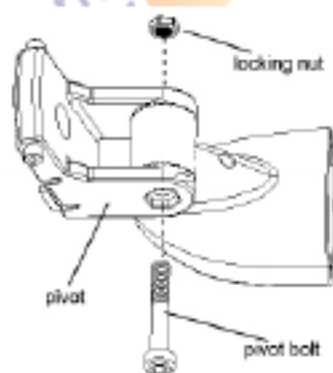


Figure-2

b) Mettre l'écrou de blocage dans la fente du pivot puis insérez le boulon de pivot. Serrez à la main le boulon de pivot. (figure 3) **Note:** Ne pas trop serrer le boulon du pivot avec la clé Allen, sinon vous ne serez pas en mesure de régler l'angle du transducteur.



F-3



F-4



F-5

Ne poussez pas le pivot

b) Faite correspondre le pivot au modèle (figure-4)

Note: Ne poussez pas le pivot dans le support. (figure-5)

4. L'installation initiale du transducteur

a) Appliquez du scellant marin sur les vis #4 x 15mm et dans les deux trous sur le vasistas. Maintenez le support contre le vasistas de nouveau, serrez légèrement le modèle avec deux vis # 4 x 15 mm (figure 6).

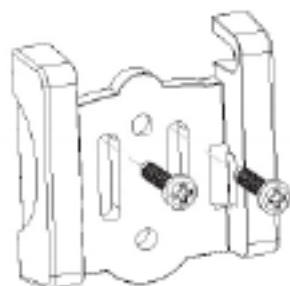


Figure-6

Note: Ne serrez pas trop, sinon vous ne serez pas en mesure de régler le transducteur.

b) Régler le modèle pour le rendre plus ou moins perpendiculaire à la surface de l'eau, puis serrez les deux vis avec la clé Allen. Appuyez sur le pivot dans le support, puis faites pivoter le transducteur pour le rendre parallèle à la surface de l'eau.

Note: Le pivot et le transducteur sont correspondant par cliquets et l'incrément est de 12 degrés, de sorte que dans certaines situations, il peut être impossible d'ajuster le capteur complètement parallèle à la surface de l'eau. Dans cette situation, une légère inclinaison vers le bas (1 à 5 degrés) est acceptable.

4. Acheminement du câble

Selon votre choix, vous pouvez choisir de passer le transducteur à travers ou par dessus le vasistas jusqu'au sonar.

Si vous choisissez de passer le transducteur à travers le vasistas jusqu'au sonar, s'il vous plaît suivez les étapes ci-dessous:

a) tenir un serre-câble à la position approximative de 1/4 distance entre le haut du vasistas pour le transducteur, puis marquez la position avec un crayon. L'utilisation d'un 1/8", percez des trous de remorquage approximatives de 3/8" (10mm) de profondeur.

b) Appliquez du scellant marin dans le trou et après serré le passe fil avec les vis.

c) Si plus de un passé fil, répétez a) et b)

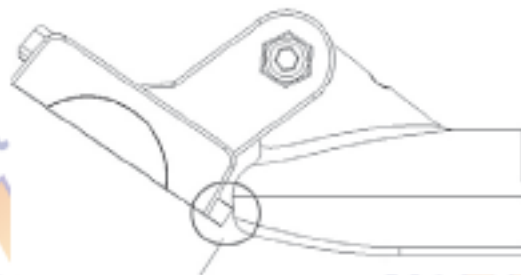


Figure-7

Note: Comme le transducteur est réglable, assurez-vous que le câble entre le capteur et la première pince n'est pas serré. Il doit rester une certaine distance de filage, sinon le câble de la sonde est facilement endommageable. Pour vous assurer que de tels dommages ne se fasse pas s'il vous plaît tourner le transducteur à la plus haute position avant serrer le premier serre-câble (voir la figure-7).

d) Lorsque vous acheminez le câble du transducteur au sonar, éviter d'enrouler le câble de la sonde avec d'autres fils électriques ou tout autre dispositif électrique qui peut causer des interférences, cela pourrait affecter la transmission / réception de signal du sonar.

5. Testez l'installation initial

Pour une installation optimale du transducteur, nous vous conseillons de tester l'installation initiale et ajuster le transducteur en fonction du résultat du test.

Avant l'essai, s'il vous plaît assurez-vous que vous avez terminé l'installation de l'unité de sonar et connecter correctement le câble du transducteur à l'unité de sonar. Assurez-vous également que la distance entre le capteur et le fond n'est pas au-delà de la capacité de votre détecteur de poissons de profondeur.

- a) Allumez le sondeur et vérifiez si il ya des informations sur l'écran sonar. Si oui, cela signifie que le sonar est correctement connecté au transducteur. Si non, s'il vous plaît vérifier la connexion entre le sonar et le transducteur.
- b) Premièrement faire avancer votre bateau à une vitesse basse. Voir les données sonar sur l'écran. Si l'écran du sonar sort normal, augmenter votre vitesse. Toujours observer l'écran du sonar pendant la promenade. Lorsque le bateau dépasse une certaine vitesse, il y a une perte de signal ou l'affichage du sonar est anormale, notez la vitesse de votre bateau.
- c) Réglez le capteur à la fréquence plus basse et exécuter le bateau à la vitesse remarquée (étape 2). Ensuite, observer l'écran du sonar. Si l'écran du sonar est normal, aller à l'étape suivante. Si non, s'il vous plaît ajuster le transducteur jusqu'à ce qu'il ressorte normale. Si par quelque moyen d'un écran sonar normale ne peut pas être obtenue, il est nécessaire que vous déplaciez la position du transducteur.

6. L'installation final

- a) Assurez-vous que le transducteur soit complètement immergé dans l'eau, puis ajuster son emplacement sur le vasistas pour qu'il soit toujours immergé dans l'eau aussi bas que possible. Cela n'affectera pas la transmission / réception du transducteur par le

tourbillon à la plus petite mesure lorsque le bateau se déplace à une vitesse élevée.

- b) Dès que vous croyez avoir trouvé le meilleur emplacement de montage du transducteur, libérer le pivot du modèle, puis marquer le troisième trou avec un crayon (voir figure-8).

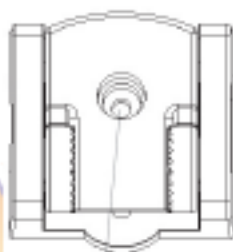


Figure-

The third hole

- c) L'utilisation d'une tige à percer 5/32 "bits, percer un trou approximatif de 1" (25mm) de profondeur à la position marquée.
- d) Appliquez un peu de scellant marin dans les trois trous et tenir le gabarit contre le vasistas. Après vous êtes certain que l'installation est complètement en ligne avec l'emplacement de montage que vous avez établi à l'étape 4, puis serrez les trois vis avec la clé Allen.
- e) Poussez le pivot dans le socle.

Installation intra-coque

L'installation sur le vasistas est la méthode la plus largement utilisée pour installer le transducteur. Cependant, dans certaines situations, vous pouvez également utiliser l'installation intra-coque du transducteur. Qui, par rapport à l'installation sur le vasistas, est plus pratique et plus rapide. Toutefois, compte tenu de la matière du bateau et les bulles d'air piégées possibles en la matière, des signaux sonar seront légèrement réduites en passant à travers la coque du bateau.

1. Préparation

La construction de la coque du bateau doit être d'une seule couche, car le signal sonar ne pourra pas passer à travers l'air.

Note: La zone étant choisi pour monter le transducteur doit être libre de turbulence d'eau. Toutes les membrures et autres protubérances qui pourraient créer des turbulences doivent être évitées.

Avec un bateau à double coque, vous pouvez faire l'installation à l'intérieur de la coque que lorsque certains matériaux de flottaison (tels que le contreplaqué, balsa, bois ou mousse) sont retirés de la zone choisie. (figure-9)

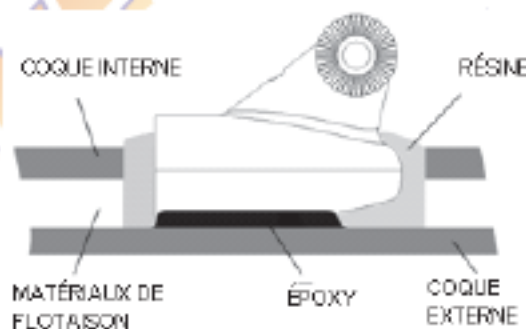


Figure-9

Attention: contacter votre revendeur de bateau pour obtenir les caractéristiques complètes de votre bateau. Et ne jamais essayer d'enlever tout matériel de la coque intérieure avant que vous sachiez tout sur la composition de votre coque.

Choisissez une position appropriée dans la coque intérieure, puis retirer la couche intérieure de fibre de verre et les matériaux flottants, ainsi la surface de la coque extérieure sera exposée. Appliquez de l'époxy sur la couche externe de la fibre de verre; appuyez sur le transducteur avec un léger mouvement de torsion pour purger l'air emprisonné dessous.

Après 24 heures être certain que l'époxy est solidifié, remplir l'espace restant avec de la résine. Et puis l'installation du transducteur est terminée.

Avec l'installation intra-coque, vous ne serez plus en mesure de régler le transducteur dès qu'il est fixé. Donc, essayez-le avant installation finale.

2. Trouvez la meilleure localisation

- Remplissez la coque avec assez d'eau pour submerger le transducteur.
- Dans le puits du bateau, placez le transducteur à la position de montage identifié, face vers le bas. Pour laisser le transducteur en position, utilisez un objet lourd.
- Allumez le sonar, amenez la barque à la zone où l'eau a une profondeur d'environ 20 pieds pour tester si l'écran du sonar est normal (si nécessaire, s'il vous plaît ajuster la sensibilité et la profondeur). Si non, vérifiez la connexion entre le sonar et le transducteur.
- Faite avancer le bateau à plusieurs vitesses pour voir dans l'écran du sonar, si ces phénomènes apparaissent: la force sonar évidemment diminuée, perte de signal, fond manquant. Puis notez la vitesse et choisissez un autre emplacement pour le transducteur.
- Répétez l'étape 4 jusqu'à ce que vous trouviez un meilleur emplacement pour le transducteur.

L'installation permanente intra-coque

- a) S'assurez que la surface de l'emplacement choisi est propre, sec et exempt de toute huile, puis poncer la surface de montage de transducteur avec un papier de verre, grain 100 jusqu'à ce qu'elle soit très propre et plate.
- b) Essuyez les débris de sablage sur la surface de montage avec un morceau de tissu, puis nettoyez la surface de montage de la coque et le transducteur avec de l'alcool.
- c) Obtenir une quantité d'époxy et de durcisseur, mélangez-les dans une certaine proportion, les remuer lentement sur une plaque de papier. Évitez la formation de bulles d'air dans l'époxy.
- d) Lorsque l'époxy semble inapplicable (environ 20 minutes sont nécessaires depuis le début vous les mélanger), assurez-vous qu'il n'y a pas de bulles d'air dans la couche d'époxy, puis étaler une fine couche d'époxy sur la surface du capteur, une couche comparable sur la surface sablé de la coque.
- e) Appuyez sur le transducteur dans l'époxy dans la zone poncé sur la coque avec un léger mouvement de torsion, forçant les bulles d'air en dessous à sortir. Assurez-vous que la face du transducteur sera parallèle à la coque après avoir terminé tout le travail ci-dessus.

Attention: ne pas heurter le transducteur pendant que l'époxyde est humide. Il faudra environ 24 heures pour que l'époxy durcisse complètement.

Note: Tenir le transducteur avec un objet lourd pour l'empêcher de se déplacer pendant le durcissement de la résine d'époxy.

Lorsque l'époxy sèche complètement, vider l'eau restant de la coque.

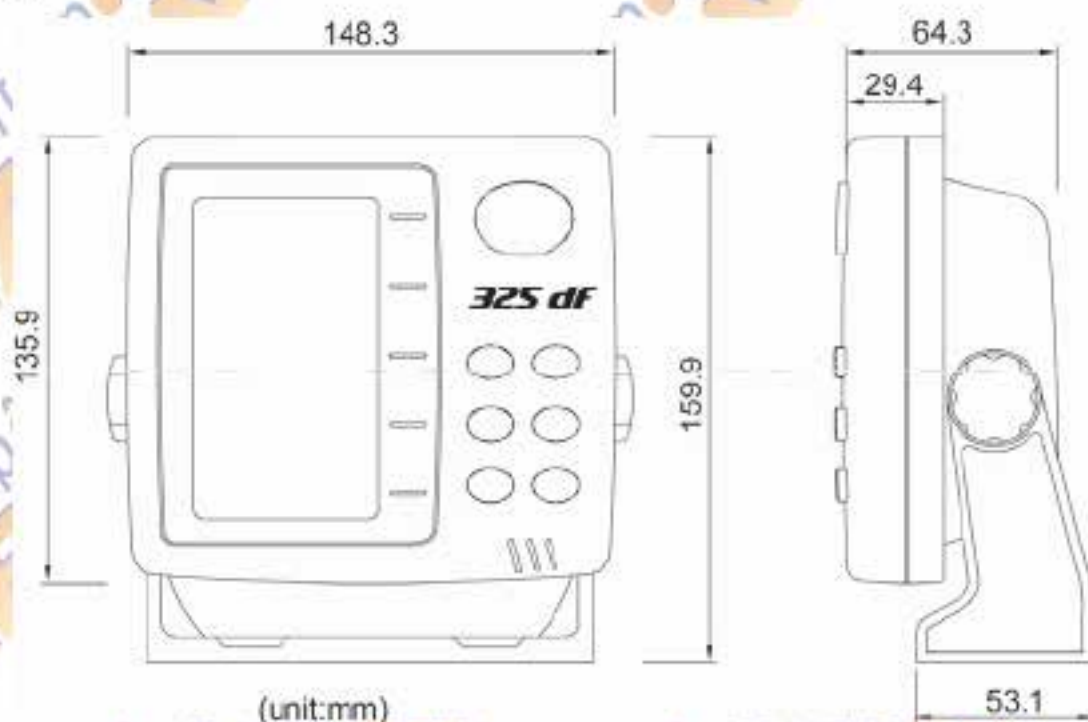
- f) Faire passer le câble jusqu'au sonar, et il est maintenant prêt à l'emploi.

L'installation du sonar

1. Trouvez un emplacement de montage

Lorsque vous commencez l'installation du sondeur, ce qui suit doit être considéré:

- L'emplacement doit être pratique pour votre choix du meilleur angle de vision.
- Il devrait y avoir assez de place pour que le sonar puisse s'incliner et se mouvoir lorsque l'installation est terminée. Pour la dimension détaillée, s'il vous plaît voir la figure 10.



- Il devrait y avoir assez de place derrière le sonar pour acheminer le câble lorsque l'installation est terminée.
- Pour obtenir une installation stable, la surface de montage doit être assez plane. Sinon, il sera très difficile de fixer la base de torsion inférieure. Et une installation instable peut endommager votre détecteur de poissons lorsque le bateau rencontre des ondes de choc grave.

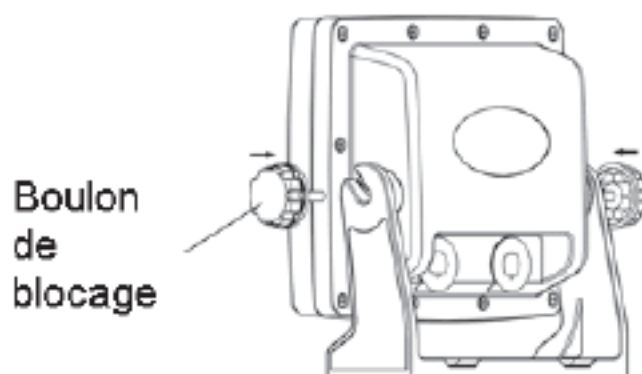
2. Installation de l'unité sonar

a) Assemblez le support

Tenez le support pour qu'il corresponde avec le sonar.



b) Placez les boulons de blocage



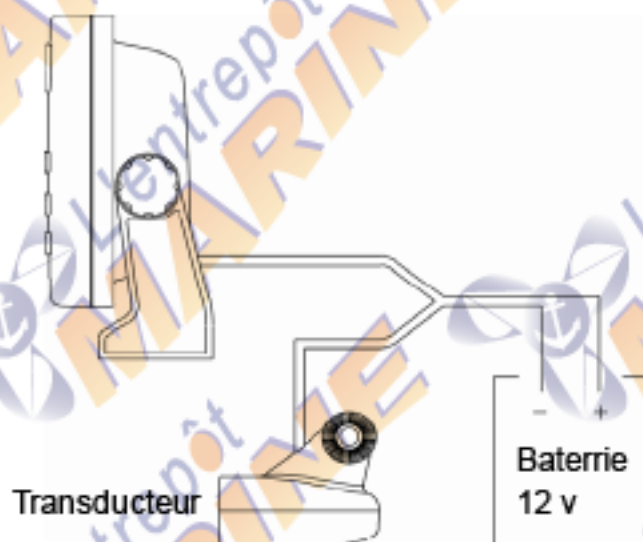
3. Fixez le sonar sur la surface prédéfinie à cette usage.

4. Connecté le câble d'alimentation au bateau.

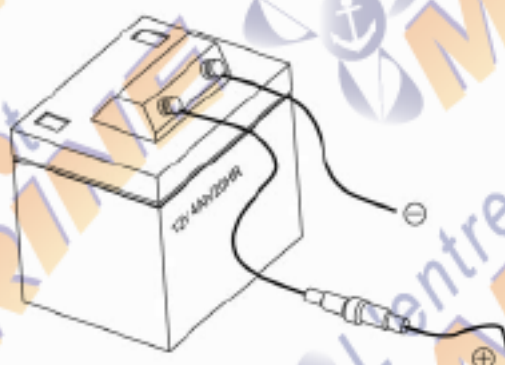
Votre Sondeur comprend un long câble d'alimentation de 1,5 m, qui est utilisé pour se connecter à la sonde et à la batterie. Branchez correctement le câble d'alimentation sur le capteur et la batterie, il est prêt à utiliser.

Attention: certains bateaux peuvent avoir 24 ou 36 volts de système électrique, mais pour votre détecteur de poissons, seul système électrique de 12 volts devrait être adopté. Tout dommage dû à la puissance de surplus annulera votre garantie.

Remarque: dans le but de minimiser les risques d'interférence avec d'autres équipements électroniques, nous vous conseillons d'utiliser une source d'alimentation séparée pour le sondeur.



Note: nous ne sommes pas responsables des surtensions ou des échecs de surintensité. Pour prévenir que ces défaillances adviennent, nous vous suggérons l'aide d'un fusible 3A.



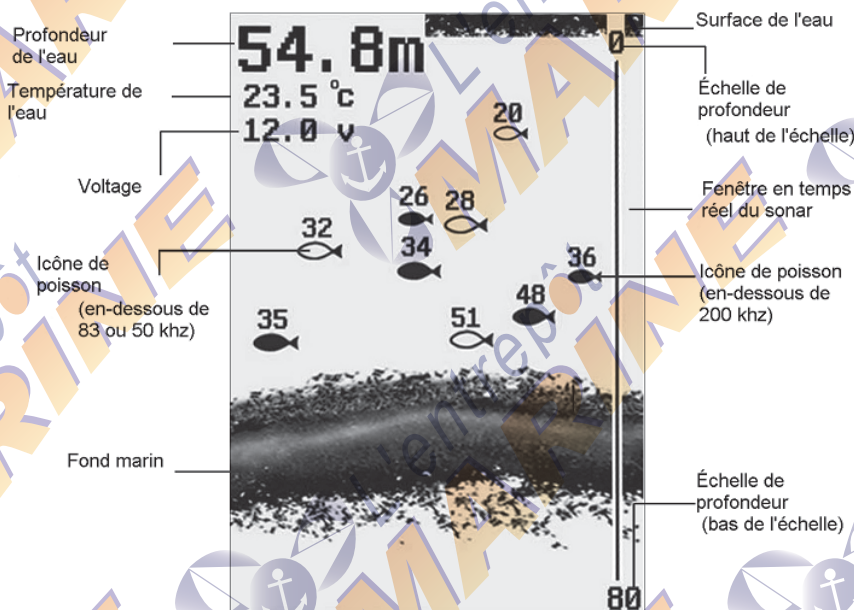
ATTENTION!

Chaque fois que vous allumez votre bateau, il est nécessaire d'éteindre l'appareil et ouvrir l'interrupteur de sécurité. Les fluctuations de tension qui viennent de l'alternateur peuvent sérieusement endommager l'instrument. Le circuit marche / arrêt est souvent la première chose qui brise, de sorte que la machine ne s'allume pas ou ne s'éteint plus.

Ce défaut est typique d'une alimentation non filtrée et n'est pas couvert par la garantie.

Utilisation

Compréhension de l'écran sonar

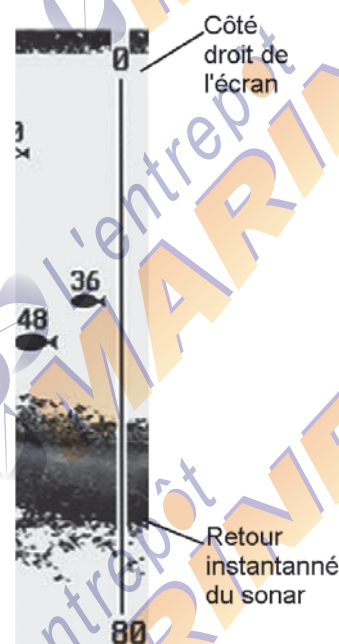


Cette charte montre tous les informations que votre écran sonar affiche durant vos opérations. Les informations de la fenêtre ci-dessus, apparaîtront en premier durant le fonctionnement du sonar. Donc, se qu'on peut observer sur l'écran (symboles des poissons, arches des poissons, forme du fond marin, etc.) est affichés dans l'historique du sonar. La ligne noire en haut de l'écran représente la surface de votre étendu d'eau. La profondeur de l'eau et la température apparaissent dans le coin supérieur gauche de votre sonar, au moment que le sonar est brancher et que votre sonde est correctement installée. En déplaçant la sonde tranquillement, vous pouvez voire le fond marin se placer dans le bas de votre écran.

La fenêtre du sonar en temps réelle

Cette partielle de l'écran, à votre droite, démontre l'historique du sonar en temps réel. Il varie selon les différentes captures, en temps réel de la sonde, et déroule durant le fonctionnement du sonar. Donc, en considérant que le bateau et la vie sous l'eau est en mouvement continu, les informations déroulent et affichent uniquement ce que la sonde capte en temps réel au moment que la cible passe sous le bateau.

Pour bien comprendre l'affichage sur l'écran, imaginez-vous plonger en dessous du bateau et observer une position fixe qui déroulera sous vos yeux, pendant que le bateau ou la vie sous-marine est en mouvement. Cette vision se retrouve verticalement sur votre écran de sonar. La bande à votre droite, représente le début du signal capté et ont y retrouve



les premières informations que la sonde capte dans un temps réel.

Avec l'écran en temps réel du sonar, on peut observer la rapidité auxquelles la sonde capte les informations. Cette description est affichée à l'instant même que votre sonde détecte l'environnement. Ceci inclut la vie sous-marine, la profondeur, le fond marin, la structure et bien sûr les poissons détectés.

Instruction des divers touches du sonar

Le sonar produit un son quand vous appuyez sur une touche, signe que l'action voulu a bien été exécutée. Votre appareil est conçu pour être facile à utiliser et comprend 5 boutons. Voici les opérations possibles avec les diverses touches.

1. **Touche MENU** : est utilisé pour entrer dans le menu.
2. **Touche ENT** : est utilisé pour confirmer les options.
3. **Touche EXIT** : est utilisé pour sortir du menu principal ou pour retourner au menu principal.

La touche **EXIT** peut également être utilisée pour «tenir» l'écran. Lorsque le sonar fonctionne, si la touche **EXIT** est enfoncée, un "HOLD" s'affiche sur l'écran inférieur gauche et le défilement s'arrête jusqu'à ce que **EXIT** est enfoncé à nouveau.

4. **Touche POWER** : est utilisé pour allumer ou éteindre le sonar et aussi pour ajuster la luminosité.
5. **Touche - 'Moins'** : est utilisé pour descendre le niveau de profondeur du sonar.
6. **Touche + 'Plus'** : est utilisé pour monter le niveau de profondeur du sonar.
7. **Flèche en haut/ Flèche en bas**: sont utilisé pour bouger de haut en bas dans les menus.
8. **Flèche de gauche / Flèche de droite**: sont utilisé pour bouger de gauche à droite dans les menu.

Les flèches en haut/flèches en bas sont aussi utilisées dans les menu option et pour augmenter ou diminuer les valeurs.



Menu Operation

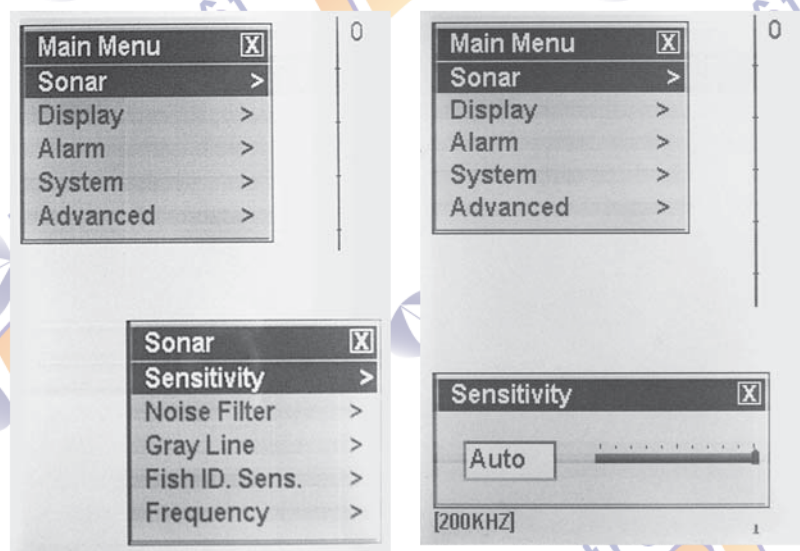
1. Sonar

Sensibilité

La Sensibilité détermine l'échos qui sera affichés sur l'écran. S'il y a une augmentation de la sensibilité vous allez voir plus de détails sur l'écran. Lorsque vous êtes dans l'eau profonde, vous devez augmenter la sensibilité et la descendre en eau peu profonde. Dans la plupart des cas, il suffit de régler la sensibilité sur "Auto".

Pour régler la sensibilité:

- 1) Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le réglage du menu.
- 2) Utilisez la flèche **haut / bas** pour sélectionner l'option Sonar.
- 3) Appuyez sur la flèche **droite** pour entrer dans le réglage Sonar.
- 4) Utilisez la flèche **haut / bas** pour sélectionner l'option de sensibilité.
- 5) Appuyez sur **Droite / Flèche** d'entrer dans le réglage.
- 6) Appuyez sur **Droite / Gauche** pour augmenter ou diminuer la valeur.
- 7) Appuyez sur **Ent** pour confirmer le réglage.
- 8) Appuyez sur **Exit** pour quitter le réglage du menu.



Filtre à bruit

Filtre à bruit est utilisé pour filtrer le bruit de l'air ou de l'environnement de l'eau pour obtenir une image claire de sonar à l'écran.

Dans de nombreuses situations, l'écran de votre sondeur de pêche sera affecté par le signal indésirable qui peut être causée par votre moteur de bateau, la turbulence, le câblage, ou d'autres sources électriques et mécaniques.

Ce signal indésirable produira des marques indésirables sur l'écran, ce qui peut entraîner une mauvaise compréhension de la condition sous-marine.

Dans de telles situations quand vous voyez trop d'interférence à l'écran, ce qui augmente le filtre de bruit jouera un effet. Plus la valeur est élevée, les retours sonar plus inattendus ne seront pas affichés. Si le filtre de bruit est trop élevés, la plupart des retours sonar (qui

peut-être des poissons) ne sera pas affichée.

Dans la situation alors que l'eau est claire, essayez de réduire le filtre de bruit, mais dans la situation où l'eau n'est pas claire, augmenter le filtre de bruit sera utile.

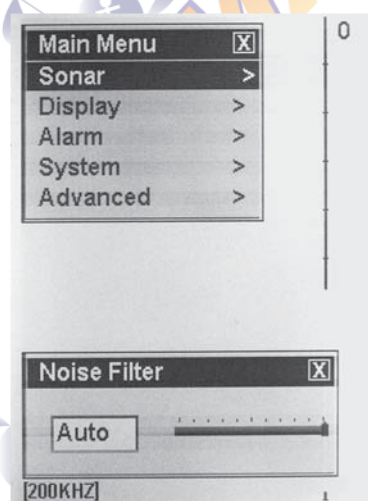
Lorsque l'eau est assez profonde, le réglage de haut niveau peut affecter considérablement ou même entraver les performances de votre détecteur de poissons à trouver le fond. Donc, en eau profonde, la diminution de la valeur de filtre de bruit sera utile.

Remarque: Dans certains cas, si vous avez des gros problèmes avec le bruit, essayer de trouver et de fixer la source d'interférences, plutôt que d'utiliser votre détecteur de poissons d'une valeur de filtre de bruit très élevé.

Remarque: Il y a 9 niveaux d'option «Auto» pour le réglage du filtre à bruit. Le réglage avec "Auto" ou 3 ~ 5 niveau est adapté à la plupart utilisant état.

Pour régler le **filtre de bruit**:

- 1) Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le réglage du menu.
- 2) Utilisez la flèche **haut / bas** pour sélectionner l'option Sonar.
- 3) Appuyez sur la **flèche droite** pour entrer dans le réglage Sonar.
- 4) Utilisez la flèche **haut / bas** pour sélectionner l'option Filtre de bruit.
- 5) Appuyez sur **Droite / Flèche** d'entrer dans le réglage.
- 6) Appuyez sur **Droite / Gauche** pour augmenter ou diminuer la valeur.
- 7) Appuyez sur **Ent** pour confirmer le réglage.
- 8) Appuyez sur **Exit** pour quitter le réglage du menu.



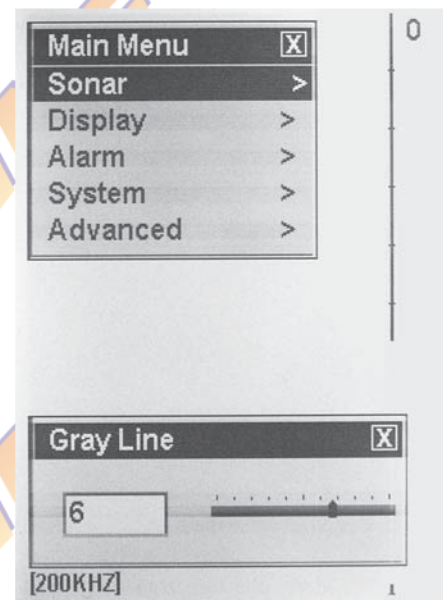
La ligne grise (Gray line)

La ligne grise est utilisée pour distinguer les échos forts et faibles, ce qui est très utile pour bien savoir si le fond est dur ou mou, et également vous aider à distinguer les mauvaises herbes des arbres, ou les poissons des structures.

Retours sonar forts, tels que fond dur ou une autre cible relativement dure, seront afficher avec la ligne blanche brillamment. Retours sonar faibles, comme fond mou, boueux ou couvert d'herbes, seront affichés en ligne aussi légèrement grise.

Pour définir la fonction *Gray Line*:

- 1) Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le réglage du menu.
- 2) Utilisez la flèche **haut / bas** pour sélectionner Option de Sonar.
- 3) Appuyez sur la **flèche droite** pour entrer dans Réglage de Sonar.
- 4) Utilisez la flèche **haut / bas** pour sélectionner l'option *Gray Line*.
- 5) Appuyez sur **Droite / Flèche** d'entrer dans le réglage.
- 6) Appuyez sur **Droite / Gauche** pour augmenter ou diminuer la valeur.
- 7) Appuyez sur **Ent** pour confirmer le réglage.
- 8) Appuyez sur **Exit** pour quitter le réglage du menu.



Fish ID. Sens. (Sensibilité du détecteur de poisson)

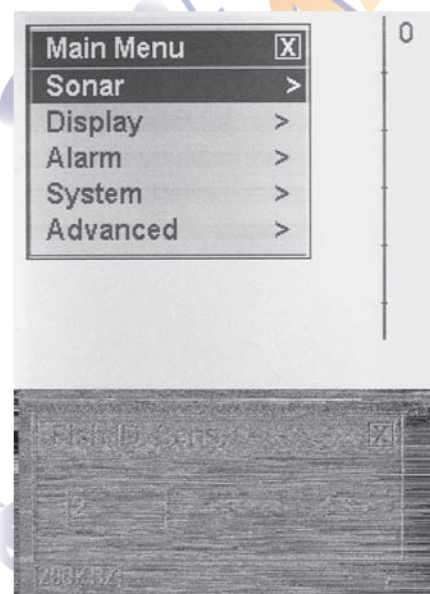
Fish ID. Sens ajuste le seuil de la taille des poissons à l'écran.

Sélection d'un seuil plus élevé permet des rendements faibles en cours d'être comme des poissons, ce qui est utile surtout quand vous avez l'intention de trouver des espèces de poissons plus petites ou des poissons d'appât.

Sélection d'un réglage bas permettra d'éviter des retours de sonar faibles étant affichés comme des poissons, qui seront très utile lorsque vous êtes à la recherche de grandes espèces de poissons.

Pour définir la sorte du poisson.

- 1) Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le réglage du menu.
- 2) Utilisez la flèche **haut / bas** pour sélectionner l'option Sonar.
- 3) Appuyez sur la flèche **droite** pour entrer dans le réglage Sonar.
- 4) Utilisez la flèche **haut / bas** pour sélectionner l'ID de poisson. L'option Sens.
- 5) Appuyez sur **Droite / Flèche** d'entrer dans le réglage.
- 6) Appuyez sur **Droite / Gauche** pour augmenter ou diminuer la valeur.
- 7) Appuyez sur **Ent** pour confirmer le réglage.
- 8) Appuyez sur **Exit** pour quitter le réglage du menu.



Fréquence (uniquement pour le modèle Condor 325 df)

La fonction **fréquence** est utilisée pour définir les retours de sonar qui seront affichés sur l'écran lorsque le transducteur fonctionne.

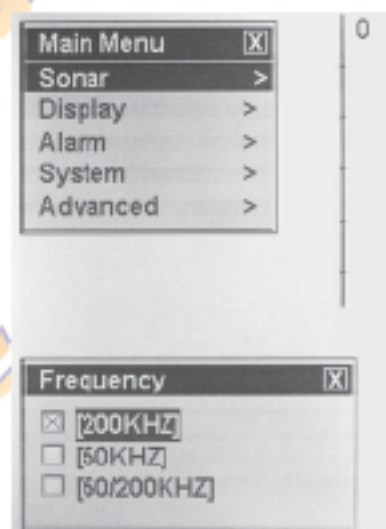
- En 200 kHz, l'écran et Fenêtre sonar réel affichent les 200 kHz retours étroites du sonar et du faisceau.
- En 50/200 (ou 200) réglage, l'écran affiche à la fois le 200 kHz et 50 kHz retours sonar.

Les 200 kHz étroites retours sonar du faisceau semble plus sombre que les 50 kHz larges retours sonar du faisceau.

Pour définir la **fréquence**:

Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le réglage du menu.

- Utilisez la flèche haut / bas pour sélectionner l'option **Sonar**.
- Appuyez sur la flèche droite pour entrer dans le réglage **Sonar**.
- Utilisez la flèche haut / bas pour sélectionner l'option de fréquence.
- Appuyez sur **Droite / Flèche d'entrer** dans le réglage.
- Appuyez sur **Haut / Bas** pour modifier l'option.
- Appuyez sur **Ent** pour confirmer le réglage.
- Appuyez sur **Exit** pour quitter le réglage du menu.



Remarque:

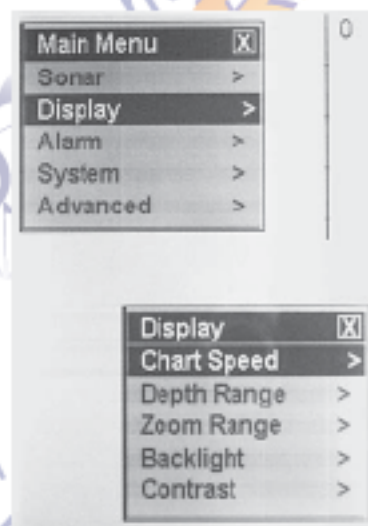
- pour la cible de poisson détecté sous 200kHz, la lecture de la profondeur de l'ID de poisson est affiché en couleur verte.
- de la cible de poisson détecté à moins de 50 kHz, l'affichage de la profondeur sur l'ID du poisson est affichée dans la couleur rouge.

2. Affichage

Vitesse de défilement

Tableau de contrôle de vitesse à quelle vitesse l'information sonar se déplace à l'écran. Avec le haut débit, vous pouvez voir plus d'informations sur l'écran, mais l'information évolue rapidement il est difficile d'interpréter les détails de poissons et le fond.

Avec la faible vitesse, vous vous sentez acclamant d'avoir assez de temps pour interpréter les détails de poissons et le

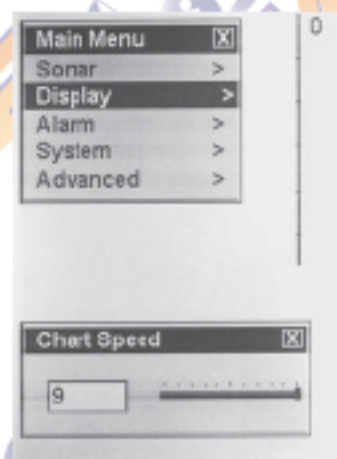


fond. Toutefois, les informations comprimées peut provoquer un petit problème pour vous de les interpréter.

Pour obtenir de meilleures images, essayez d'ajuster le niveau de la vitesse de défilement pour correspondre à quelle vitesse vous vous déplacez dans l'état actuel: fixe, dérive lentement ou vous courir bateau à une vitesse différente.

Pour régler la vitesse de défilement:

- 1) Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le réglage du menu.
- 2) Utilisez la flèche **haut / bas** pour sélectionner l'option Sonar.
- 3) Appuyez sur la flèche **droite** pour entrer dans le réglage Sonar.
- 4) Utilisez la flèche **haut / bas** pour sélectionner l'option de vitesse de défilement.
- 5) Appuyez sur **Droite / Flèche d'entrer** dans le réglage.
- 6) Appuyez sur **Droite / Gauche** pour augmenter ou diminuer la valeur.
- 7) Appuyez sur **Ent** pour confirmer le réglage.
- 8) Appuyez sur **Exit** pour quitter le réglage du menu.



Portée de profondeur

La portée de profondeur détermine à quelle proportion le fond marin affichera sur l'écran. Par exemple, si la profondeur réelle est de 10m, et l'échelle de profondeur actuelle est de 0 ~ 20m, puis le bas affiche la position de 50% à partir de l'écran du haut. Aussi, si l'échelle de profondeur est de 0 ~ 40, le fond affichera la position de 25% par rapport à l'écran du haut et ainsi de suite.

Le réglage par défaut est "Auto", qui permet de garder le fond toujours affiché dans une bonne position sur l'écran. Cependant dans certaines situations, vous pouvez également sélectionner manuellement une gamme de profondeur.

Pour définir la portée de profondeur:

- 1) Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le réglage du menu.
- 2) Utilisez la flèche **haut / bas** pour sélectionner l'option d'affichage.
- 3) Appuyez sur la flèche **droite** pour entrer dans le réglage de l'affichage.
- 4) Utilisez la flèche **haut / bas** pour sélectionner l'option de l'échelle de profondeur.
- 5) Appuyez sur **Droite / Flèche d'entrer** dans le réglage.
- 6) Appuyez sur **Haut / Bas** pour changer l'option.
- 7) Appuyez sur **Ent** pour confirmer le réglage.
- 8) Appuyez sur **Exit** pour quitter le réglage du menu.



En pressant les touches "-" et "+" en même temps, l'appareil va revenir au mode de gamme automatique.

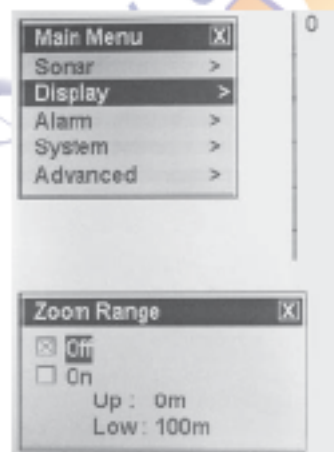
Zoom Range (portée du zoom)

Zoom range permet d'agrandir une partie de certain segment de la profondeur, soit ce qui est utile pour vous de voir comme les petits détails, les signaux de poissons et la structure du fond.

Votre sondeur a une performance magnifique de voir n'importe quel segment de profondeur avec une échelle. Par exemple, si la plage de profondeur actuelle est de 0 ~ 40m, en mettant Zoom Range à 20 ~ 25m, vous pouvez voir l'image sonar du segment de profondeur 20 ~ 25m avec une échelle de 8x. Et en le réglant à 20 ~ 30m, vous pouvez voir l'image de sonar du segment de profondeur 20 ~ 30m avec une échelle 4x.

Pour accéder au Zoom Range:

- 1) Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le menu.
- 2) Utilisez le bouton **up/down** pour vous rendre jusqu'au **Display Option**.
- 3) Utilisez le bouton **Right Arrow** pour entrer dans le **Display setting**.
- 4) Utilisez le bouton **Up / Down** pour choisir le **Zoom Range** option.
- 5) Appuyez sur **Right / Arrow** pour rentrer dans le setting .
- 6) Appuyer sur **Right / Left Arrow** pour changer les options.
- 7) Appuyer sur **Ent** pour confirmer votre choix.
- 8) Appuyez sur **Exit** pour sortir du menu setting.



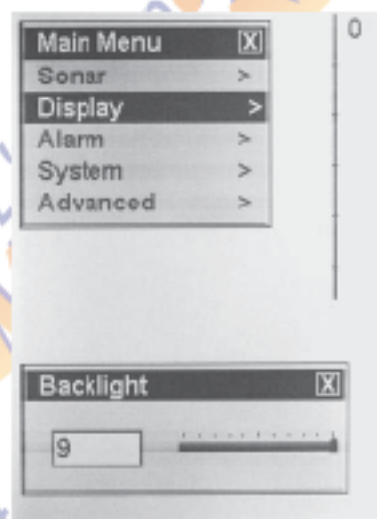
Remarque: Il est "Activer" et "Désactiver" du réglage Zoom Range. Le Top & Bottom Option est réglable uniquement lorsque le facteur de zoom est réglé avec "Activer".

Remarque: il s'agit d'une exigence espacement entre le bas et le réglage Haut; sinon, un "paramètre d'erreur" apparaît.

- 1) Avec unite en mètre: la valeur du (Bottom - Top) devrai être $\geq 3m$
- 2) Avec unite en pied: la valeur du (Bottom - Top) devrai être $\geq 10feet$.

Backlight

Le backlight vous permet d'utiliser l'appareil durant la nuit. Ils y a 4 niveaux de luminosités que vous pouvez choisir dans l'option backlight.



Pour ajuster le Backlight:

- 1) Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le menu.
- 2) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour accéder au Display Option.
- 3) Appuyez sur **Right Arrow** pour entrer dans le Display setting.
- 4) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir le Backlight option.
- 5) Appuyez sur **Right / Arrow** pour entrer dans les setting.
- 6) Appuyez sur **Right / Left Arrow** pour changer les options.
- 7) Appuyez sur **Ent** pour confirmer le changement.
- 8) Appuyez sur **Exit** pour sortir du menu setting.

Note: Vous pouvez facilement ajuster le **backlight** en appuyant sur le **Power button**.

Contrast

La fonction de contraste permet d'ajuster le contraste de l'écran plus lumineux ou plus sombre que vous le souhaitez, de sorte que vous pouvez régler pour voir mieux quand le soleil est trop intense.

Pour ajuster le Contrast:

- 1) Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le menu.
- 2) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour accéder au Display Option.
- 3) Appuyez sur **Right Arrow** pour entrer dans le Display setting.
- 4) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir les options Contrast .
- 5) Appuyez sur **Right / Arrow** pour entrer dans les paramètres.
- 6) Appuyez sur **Right / Left Arrow** pour changer les options.
- 7) Appuyez sur **Ent** pour confirmer le changement.
- 8) Appuyez sur **Exit** pour sortir du menu paramètres.



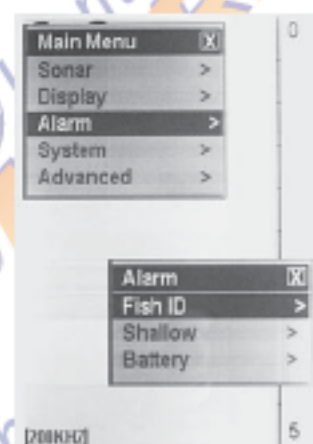
3. Alarm

Fish ID.

Fish ID. est utilisé pour définir si le sondeur émet un signal d'alarme ou pas quand il détecte ce qu'il estime être un poisson. Lorsque l'option est sur "on", le sondeur de faire sonner une alarme, et il ne sonnera pas lorsque l'option est "off".

Pour ajuster le Fish ID.:

- 1) Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le menu setting.



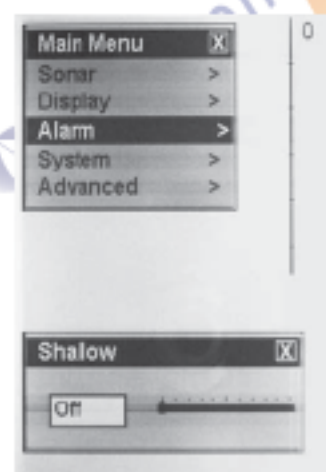
- 2) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir l'**Alarm Option**.
- 3) Appuyez sur **Right Arrow** pour entrer dans l'**Alarm setting**.
- 4) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir l'option **Fish ID**.
- 5) Appuyez sur **Right / Arrow** pour entrer dans les paramètres.
- 6) Appuyez sur **Up / Down Arrow** pour changer l'option.
- 7) Appuyez sur **Ent** pour confirmer vos changements.
- 8) Appuyez sur **Exit** pour sortir du menu setting.

Shallow (peu profond)

Vous entendrez le Fishfinder faire un bip sonore lorsque la profondeur du fond devient plus basse ou égal au réglage de l'alarme.

Pour ajuster le **Shallow**:

- 1) Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le menu setting.
- 2) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir l'**Alarm Option**.
- 3) Appuyez sur **Right Arrow** pour entrer dans l'**Alarm setting**.
- 4) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir l'option **Shallow**.
- 5) Appuyez sur **Right / Arrow** pour entrer dans les paramètres.
- 6) Appuyez sur **Up / Down Arrow** pour changer l'option.
- 7) Appuyez sur **Ent** pour confirmer vos changements.
- 8) Appuyez sur **Exit** pour sortir du menu paramètres.



Note: une fois déclenché, un message d'alarme s'affiche sur l'écran. Vous pouvez appuyer sur n'importe quelle touche 2 fois pour effacer le message d'alarme. Cependant l'alarme s'affiche en permanence à moins que votre bateau se déplace dans une zone où la profondeur de l'eau est plus profonde que la mise en eau peu profonde.

Vous pouvez également choisir manuellement la sortie du mode d'alarme faible en appuyant sur n'importe quelle touche 1 fois, puis vous entrez vite dans le réglage de l'alarme faible, et juste changer le réglage à une valeur sûre sera ok.

Battery (charge de la pile)

Le sondeur émet un signal d'alarme lorsque la puissance de la pile est inférieure au réglage.

Pour ajuster le **Battery**:

- 1) Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le menu setting.
- 2) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir l'**Alarm Option**.



- 3) Appuyez sur **Right Arrow** pour entrer dans l'**Alarm setting**.
- 4) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir l'option **Battery**.
- 5) Appuyez sur **Right / Arrow** pour entrer dans les paramètres.
- 6) Appuyez sur **Up / Down Arrow** pour changer l'option.
- 7) Appuyez sur **Ent** pour confirmer vos changements.
- 8) Appuyez sur **Exit** pour sortir du menu paramètres.

Note: une fois déclenché, un message d'alarme s'affiche sur l'écran. Vous pouvez appuyer sur n'importe quelle touche 2 fois pour effacer le message d'alarme. Cependant l'alarme s'affiche en permanence, sauf si la tension de la batterie est supérieure au réglage de l'alarme de batterie.

Vous pouvez également choisir manuellement la sortie du mode d'alarme de batterie en appuyant sur n'importe quelle touche une fois, puis vous entrez vite dans le réglage de l'alarme faible, et juste changer le réglage à une valeur sûre sera ok.

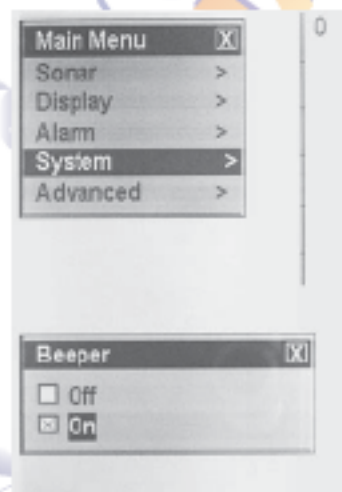
4. Système

Beeper (signal sonore)

Le **Beeper** est utilisé pour définir si le sonar émet une tonalité ou non lorsqu'une touche est pressé.

Pour ajuster le **Beeper**:

- 1) Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le **menu setting**.
- 2) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir **System Option**.
- 3) Appuyez sur **Right Arrow** pour entrer dans le **System setting**.
- 4) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir le **Beeper option**.
- 5) Appuyez sur **Right / Arrow** pour entrer dans les **setting**.
- 6) Appuyez sur **Up / Down Arrow** pour changer l'option.
- 7) Appuyez sur **Ent** pour confirmer vos changements.
- 8) Appuyez sur **Exit** pour sortir du menu setting.



Units (unités de mesure)

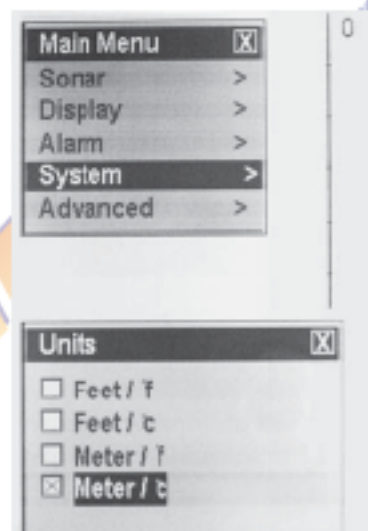
Le menu **Units** vous permet de choisir entre quatre options de mesures différentes:

Pied / Fahrenheit
Pied / Celsius

Mètre / Fahrenheit
Mètre / Celsius

Pour ajuster le Units:

- 1) Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le **menu setting**.
- 2) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir **System Option**.
- 3) Appuyez sur **Right Arrow** pour entrer dans le **System setting**.
- 4) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir le **Units option**.
- 5) Appuyez sur **Right / Arrow** pour entrer dans les **setting**.
- 6) Appuyez sur **Up / Down Arrow** pour changer l'option.
- 7) Appuyez sur **Ent** pour confirmer vos changements.
- 8) Appuyez sur **Exit** pour sortir du menu setting.

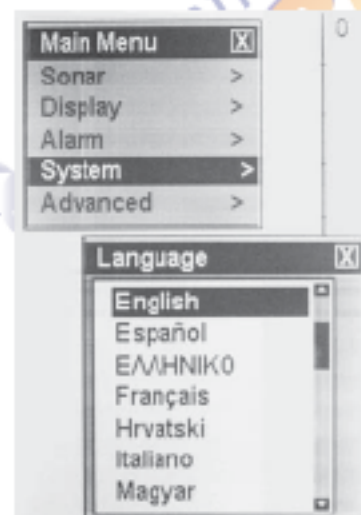


Langages

Pour votre sonar, il existe 17 langues pour le fonctionnement choix: anglais, espagnol, français, allemand, italien, portugais, néerlandais, norvégien, suédois, danois, finnois, polonais, hongrois, russe, turque et grecque.

Pour ajuster le Language:

- 1) Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le **menu setting**.
- 2) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir **System Option**.
- 3) Appuyez sur **Right Arrow** pour entrer dans le **System setting**.
- 4) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir le **Language option**.
- 5) Appuyez sur **Right / Arrow** pour entrer dans les **setting**.
- 6) Appuyez sur **Up / Down Arrow** pour changer l'option.
- 7) Appuyez sur **Ent** pour confirmer vos setting.
- 8) Appuyez sur **Exit** pour sortir du menu setting.



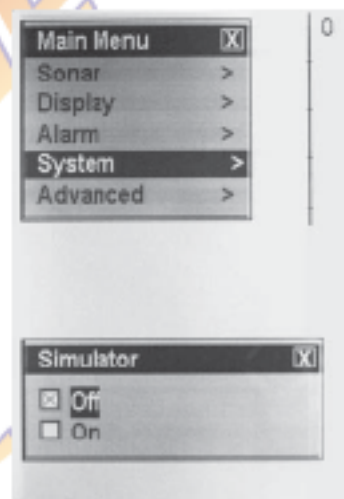
Simulator

Simulateur est utilisé pour vous permettre de vous pratiquer avec le Fish Finder comme si vous étiez sur l'eau.

En mode simulation, le signal de fond simulé avec des signaux de poissons affiche et se déplacer à travers l'écran, et sous le mode simulation, vous pouvez toujours modifier les paramètres pour voir l'image différente de sonar pour avoir une compréhension complète de votre détecteur de poissons.

Pour ajuster le **Simulator**:

- 1) Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le **menu setting**.
- 2) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir **System Option**.
- 3) Appuyez sur **Right Arrow** pour entrer dans le **System setting**.
- 4) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir le **Language option**.
- 5) Appuyez sur **Right / Arrow** pour entrer dans les **setting**.
- 6) Appuyez sur **Up / Down Arrow** pour changer l'option.
- 7) Appuyez sur **Ent** pour confirmer vos changements.
- 8) Appuyez sur **Exit** pour sortir du menu setting.



5. Advanced

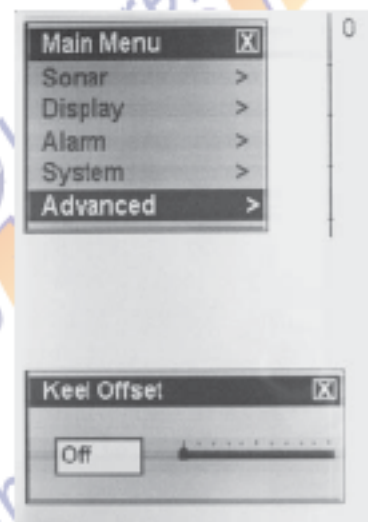
Keel Offset

Pour tous les sondeurs, le transducteur est installé sous l'eau. Donc, il existe une distance entre la surface du transducteur à la surface de l'eau. Et le sonar ne détecte la distance entre la surface du capteur en bas. Ainsi, l'affichage de la profondeur à l'écran n'est pas la profondeur réelle de l'eau.

Par exemple, si le capteur est installé 2feet (2 pieds) dessous de la surface de l'eau, et l'écran affiche la profondeur de l'eau comme 40feet (40 pieds), alors la profondeur réelle de l'eau est 42feet (42 pieds). En Offset de quille, vous pouvez étalonner la profondeur affichée à l'écran. Tout d'abord, mesurer la distance entre la surface du transducteur à la surface de l'eau, puis définir une valeur (par exemple, 3.5feet).

Pour ajuster le **Keel Offset**:

- 1) Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le menu setting.
- 2) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir le **advanced Option**.
- 3) Appuyez sur **Right Arrow** pour entrer dans **Advanced setting**.
- 4) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir l'oe **Keel Offset option**.
- 5) Appuyez sur **Right / Arrow** pour rentrer dans **setting**.
- 6) Appuyez sur **Right / Left Arrow** pour changer les options.
- 7) Appuyez sur **Ent** pour confirmer le setting.
- 8) Appuyez sur **Exit** pour sortir du menu setting.

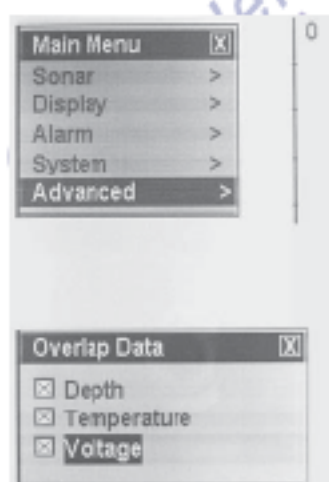


Overlap Data

Cette option vous permet de choisir si vous affichez ou non sur l'écran sonar les lectures de profondeur, de température et de tension.

Pour ajuster le Overlap Data:

- 1) Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le **menu setting**.
- 2) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir le **advanced Option**.
- 3) Appuyez sur **Right Arrow** pour entrer dans **Advanced setting**.
- 4) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir le **Overlap Data option**.
- 5) Appuyez sur **Right / Arrow** pour rentrer dans setting.
- 6) Appuyez sur **Right / Left Arrow** pour changer les options.
- 7) Appuyez sur **Ent** pour confirmer le setting.
- 8) Appuyez sur **Exit** pour sortir du menu setting.

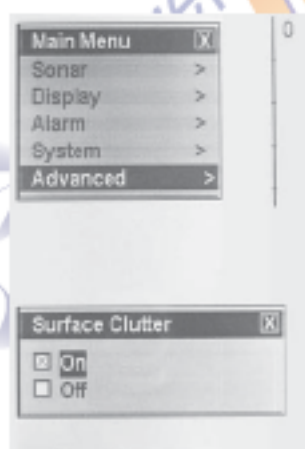


Surface Clutter

Cette option est très utile, car elle élimine de la partie supérieure de l'écran de sonar de l'ensemble des bruits qui perturbent le signal sur la surface supérieure de l'eau.

Pour ajuster le Surface Clutter:

- 1) Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le **menu setting**.
- 2) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir le **advanced Option**.
- 3) Appuyez sur **Right Arrow** pour entrer dans **Advanced setting**.
- 4) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir le **Surface Clutter option**.
- 5) Appuyez sur **Right / Arrow** pour rentrer dans setting.
- 6) Appuyez sur **Right / Left Arrow** pour changer les options.
- 7) Appuyez sur **Ent** pour confirmer le changement.
- 8) Appuyez sur **Exit** pour sortir du menu setting.

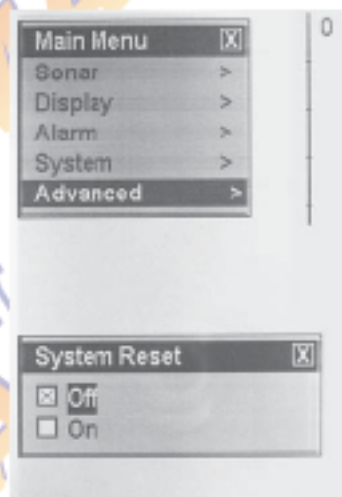


System Reset

Parfois, après avoir fait quelques paramètres et souhaitez revenir à la configuration de fonctionnement d'origine, vous pouvez utiliser l'option Réinitialiser et les remettre à zéro toutes les options et paramètres actuels aux valeurs par défaut d'usine.

Pour ajuster le System Reset:

- 1) Appuyez sur **Menu** pour entrer dans le **menu setting**.



- 2) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir le **advanced Option**.
- 3) Appuyez sur **Right Arrow** pour entrer dans **Advanced setting**.
- 4) Utilisez le **Up / Down Arrow** pour choisir le **System Reset option**.
- 5) Appuyez sur **Right / Arrow** pour rentrer dans setting.
- 6) Appuyez sur **Right / Left Arrow** pour changer les options.
- 7) Appuyez sur **Ent** pour confirmer le setting.
- 8) Appuyez sur **Exit** pour sortir du menu setting.

Diagnostic des anomalies :

L'appareil ne s'allume pas.

- a) Vérifiez la connexion des câbles et câblage. Assurez-vous que le câble est correctement connecté à l'échosondeur. Le fil rouge se connecte à la borne positive et le noir à la borne négative ou au sol.
- b) Assurez-vous que la tension de la batterie n'est pas inférieure à la valeur d'avertissement (10 V)
- c) Vérifiez le fusible.

Faible echo du fond, lecture de profondeur instable, ou aucun signal de poisson.

- a) Assurez-vous que le transducteur est installé correctement.
- b) Végétation extrêmement dense peut confondre le signal du sonar, l'amenant à une interprétation erronée de la profondeur. Si vous êtes certain que les lectures sont incorrectes dans ces conditions, cessez de l'utiliser.
- c) L'huile, la saleté ou du carburant pourraient former un film sur le transducteur et réduire son efficacité. Le nettoyage de la face du capteur pourrait aider.
- d) Le bruit électrique provenant du moteur du bateau peut interfère avec le sonar, ce qui entraînera la perte des signaux plus faibles.
- e) S'il vous plaît vérifier la tension de la batterie. La puissance d'émission de l'appareil diminue en raison de la chute de tension. Et cela va réduire sa capacité à trouver le fond ou les cibles.
- f) Le sonar peut-être dans l'eau turbulente. Son montage dans un écoulement régulier de l'eau peut aider.

Pas de lecture de profondeur lorsque le transducteur est installé dans le chemin "Shoot-passe-coque".

Assurez-vous que la coque du bateau est la construction d'une seule couche. De plus l'air emprisonné dans la stratification de la fibre de verre empêcherait le signal sonar de passage, ce qui provoquera pas de profondeur de lecture.

Fond disparaît, affaiblit tout à coup, lorsque le bateau se déplace à grande vitesse

- a) Le sonar peut-être dans l'eau turbulente. Voir le guide d'installation et d'ajuster la position du transducteur à une bonne circulation de l'eau.
- b) Le bruit électrique provenant du moteur du bateau peut interfère avec le sonar, ce qui entraînera une perte des signaux plus faibles. Essayez d'augmenter le niveau du "Noise Reject" ou la puissance de calcul d'itinéraire sondeur et mettre le câble du transducteur le plus loin de la source électrique.

Rien n'apparaît sur l'écran et vous pouvez même voir les poissons sous le transducteur.

- a) Vérifiez l'installation du capteur pour s'assurer qu'il est correctement installé. Une installation inappropriée peut causer des signaux sonar perdu.
- b) L'huile, la saleté ou du carburant pourraient former un film sur le transducteur et réduire son efficacité. Le nettoyage de la face du capteur pourrait aider.
- c) Le bruit électrique provenant du moteur du bateau peut interfère avec le sonar, ce qui entraînera la perte des signaux plus faibles.

L'écran devient tellement encombré que vous pouvez même pas obtenir un fond transparent

a) Un tel affichage encombré peut-être dû au fait que:

- a) Le niveau de l'eau est trop bas.
- b) L'eau est trop turbulente.
- c) Il y a trop de débris dans l'eau.

Augmentez le "Noise Reject" à 8 ou à un niveau plus élevé vous aidera.

Specifications and features

Specifications Condor 320

Depth Capability.....	800 feet (240 m)
Operating frequency.....	200 KHz
Sonar coverage.....	20 <u>degree @ -3db</u>
Power Output.....	500 watts (RMS), 4000 watts (peak-to-peak)
Power Requirement.....	DC 12V
Resolution.....	320V X 240H
Operational Temperature.....	-10C to 50C (14 Fto122 F)
Unit Dimensions.....	6.3" x 6.3" x 2.5" (160 x 160 x 65 mm)

Specifications Condor 325 df

Depth Capability.....	2100 feet (700 m)
Operating frequency.....	200 / 50 KHz
Sonar coverage.....	12 / 35 <u>degree @ -3db</u>
Power Output.....	500 watts (RMS), 4000 watts (peak-to-peak)
Power Requirement.....	DC 12V
Resolution.....	320V X 240H
Operational Temperature.....	-10C to 50C (14 Fto122 F)
Unit Dimensions.....	6.3" x 6.3" x 2.5" (160 x 160 x 65 mm)

Caractéristiques

- Haute définition de 4,3 "(11,5 cm de diagonale) triple supertwist LCD rétro-éclairé
- 4 niveau de gris
- Environnement d'eau douce et pour eau salée
- Fenêtre sonar en temps réel
- Menu facile et efficace
- IPX7 Complètement à l'épreuve de l'eau.
- Libération rapide de la bracket d'inclinaison et de torsion de sur le montage.

Note: Notre société se réserve le droit de mettre à jour les produits, et elle n'est pas tenue de mettre à jour les anciens produits selon la nouvelle norme.



Condor Marine

1501 Minnesota Avenue
Winter Park, FL 32790
U.S.A
info@condorsonar.com
www.condorsonar.com